

PODŁĄCZENIE I REGULACJE DETEKTORA RUCHU MFDR-6 ver. 1.0

DETEKCJA RUCHU POJAZDÓW

SW1- 1 2 3 4 - RODZAJ PRACY

- [- - -] Detekcja pojazdów przyjeżdżających
- [ON - -] Detekcja pojazdów odjeżdżających
- [- ON -] Detekcja wszystkich pojazdów

SW1- 5 - CZAS PODTRZYMANIA ZGŁOSZENIA

- [-] 0.6 Sekundy
- [ON] 2.1 Sekundy

SW1- 6 7 8 - MAKSYMALNA PRĘDKOŚCI DETEKCJI

- [- - -] Brak limitu
- [ON - -] 30km/h
- [- ON -] 40km/h
- [ON ON -] 50km/h
- [- - ON] 60km/h
- [ON - ON] 70km/h
- [- ON ON] 80km/h
- [ON ON ON] 90km/h

SW2 - ZASIĘG DETEKCJI

0 - MINIMALNY; F - MAKSYMALNY

SW3 - MINIMALNA PRĘDKOŚĆ DETEKCJI

- | | |
|------------|------------|
| 0 - 2km/h | 8 - 18km/h |
| 1 - 4km/h | 9 - 20km/h |
| 2 - 6km/h | A - 22km/h |
| 3 - 8km/h | B - 24km/h |
| 4 - 10km/h | C - 26km/h |
| 5 - 12km/h | D - 28km/h |
| 6 - 14km/h | E - 30km/h |
| 7 - 16km/h | F - 32km/h |

Parametry:

Napięcie zasilania: 24V DC (- 40% / +30%)

Pobór mocy: 1.8W

Prąd styków przełącznika: 0.2A

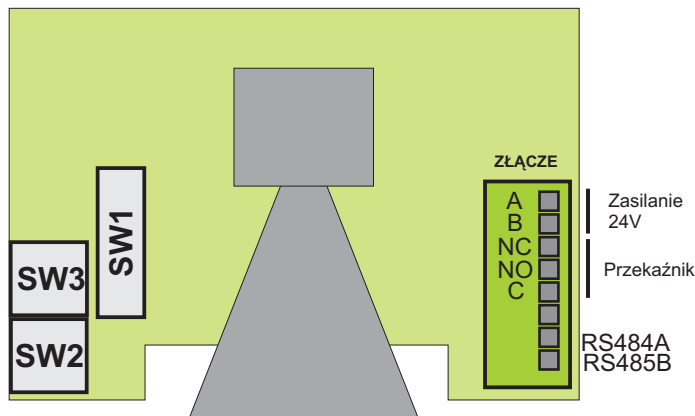
Rezystancja styków przełącznika: 22R

Częstotliwość pracy toru mikrofalowego 24GHz

Moc wypromieniowana z toru mikrofalowego 5mW



Szczegółowa instrukcja znajduje się na stronie: www.apko.com.pl



DETEKCJA PRZEKROCZENIA PRĘDKOŚCI

SW1- 1 2 3 4 - RODZAJ PRACY

- [ON ON -] Detekcja przekroczenia prędkości

SW1- 5 6 - CZAS PODTRZYMANIA ZGŁOSZENIA

- [- -] 0.6 sekundy
- [ON -] 2.1 sekundy
- [- ON] 5.1 sekundy
- [ON ON] 10.1 sekundy

SW1- 7 8 - RODZAJ ZGŁOSZENIA

- [- -] ciągłe
- [ON -] pulsujące 1.2Hz
- [- ON] pulsujące 0.8Hz
- [ON ON] pulsujące 0.5Hz

SW2 - ZASIĘG DETEKCJI

0 - MINIMALNY; F - MAKSYMALNY

SW3 - PRĘDKOŚĆ PRZEKROCZENIA

- | | |
|-------------|--------------|
| 0 - 25 km/h | 8 - 65 km/h |
| 1 - 30 km/h | 9 - 70 km/h |
| 2 - 35 km/h | A - 75 km/h |
| 3 - 40 km/h | B - 80 km/h |
| 4 - 45 km/h | C - 85 km/h |
| 5 - 50 km/h | D - 90 km/h |
| 6 - 55 km/h | E - 95 km/h |
| 7 - 60 km/h | F - 100 km/h |

Podłączenia:

Przełącznik:

NO - styk zwarty przy zgłoszeniu

NC - styk rozarty przy zgłoszeniu

C - styk przełącznika zwierany z NO lub NC

Zasilanie:

A - B - podłączenie zasilania 24V. Napięcie stałe
polaryzacja dowolna

Numeracja i oznaczenie przewodów:

- A-1, B-2, - zasilanie
- C-3, NO- 4, - styki przełącznika

Szerokość wiązki pomiarowej detektora a tym samym szerokość pola detekcji jest zależna od zasięgu ustawionego SW-2 i od kąta pochylenia detektora. Zwiększenie zasięgu powoduje poszerzenie pola detekcji. Pochylenie detektora powoduje, że "patrzy" on bliżej a pole detekcji jest wtedy węższe. Przy detekcji rowerzystów ważne jest aby detektor nie patrzył w stronę chodnika gdyż jest prawdopodobne wykrycie ruchu przechodniów.

Znaczenie diod świecących:

Czerwona na froncie - świecenie oznacza wykrycie ruchu.

Żółta na froncie - pulsowanie oznacza normalną pracę,

brak świecenia lub świecenie ciągle - oznacza brak zasilania lub niesprawność.

Żółte z boku obudowy - poziom odebranego sygnału przez detektor, zaświecenie wszystkich jest warunkiem detekcji ruchu.

Czerwona z boku obudowy - zbyt silny sygnał echa - przesterowanie, pomiar nie jest wykonywany.

APKO

ul. Kuropatwia 7
51 - 419 Wrocław

e-mail: apko@apko.com.pl
<http://www.apko.com.pl>

tel. 0-602-155-785
fax. 0-71-325-12-43

